

УДК 513.7

МАТЕМАТИКА

Н. Г. Галстян

Инвариантное оснащение изотропных поверхностей одного класса

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР А. А. Талаляном 28/IX 1970)

В предыдущих статьях (1-3) автора указывается метод конкретного выбора вектора нормали и дается общий метод инвариантного оснащения для случая просто-регулярных и просто-нерегулярных изотропных гиперповерхностей, за исключением некоторых особых классов, требующих специального изучения. В работе (4), с помощью произвольных векторов n^a , производится оснащение V_m^p , вводится версор, определяются компоненты вторых квадратичных форм, коэффициенты аффинной связности, тензор кривизны изотропной поверхности.

В данной работе автору удается указать метод инвариантного оснащения для случая просто-регулярных изотропных поверхностей V_m^{1*}

Формулы из работы (4) будут приведены с сохранением нумерации формул соответственно в виде (4. 1.5), (4. 2.1.) и т. д.

1. *Преобразование оснащения.* Как видно из формулы (4. 1.6), из $(n - m)$ векторов, нормальных к изотропной поверхности V_m^p , p вектора лежат на касательной гиперповерхности E_m к V_m^p и для оснащения V_m^p появилась необходимость взять произвольные P -вектора n^a , не лежащие на E_m , так, чтобы они с векторами n^a образовали базис q оснащающего E_{n-m} .

Так как векторы n^a определяются однозначно, с точностью до автоморфизмов

$$\bar{n}_q^a = t_q^s n^a \quad \text{ранг} \quad (t_q^s) = n - m - \tag{1.1}$$

при котором не меняются коэффициенты аффинной связности, контравариантные компоненты метрического тензора и другие величины, то

* Предполагается, что $\alpha, \beta, \gamma, \rho, \sigma, \nu = 1, 2, \dots, n$;

$i, j, k, l, h \dots = 1, 2, \dots, m$,

$a, b, c, d \dots = 1, 2, \dots, p$; $q, r, s \dots = p+1, p+2, \dots$

$l, f, g = 1, 2, \dots, (n-m)$

мы будем рассматривать преобразование оснащения в самом общем случае

$$\begin{aligned}
 \text{а) } \bar{n}^a &= n^a; \\
 \text{б) } \bar{n}^a &= q_a^c n^a + t_a^l y_l^a; \quad \text{ранг } (q_a^c) = p. \\
 \text{в) } \bar{\mu}^a &= p_c^a \mu^a; \quad \text{ранг } (p_c^a) = p. \\
 \text{г) } \bar{\lambda}_l &= q_a^c \lambda_l + g_{lc} t_a^l. \\
 \text{д) } \bar{\mu}^l &= p_c^l \mu^l.
 \end{aligned}
 \tag{1.2}$$

Предположим, что при любом оснащении выполняются условия (4. 1.7), (4. 1.8б), (4. 1.8с), т. е. коэффициенты преобразования удовлетворяют следующим соотношениям:

$$\begin{aligned}
 \text{а) } a_{\alpha\beta} \bar{n}^\alpha \bar{n}^\beta &= \sum_d l_d q_a^d q_c^d + 2q_c^d t_a^h \lambda_{c,d}^h + \\
 &+ g_{ch} t_a^l t_c^h = \begin{cases} l_a; & a = c; \\ 0; & a \neq c \end{cases}; \\
 \text{б) } a_{\alpha\beta} \bar{n}^\alpha \bar{\mu}^\beta &= p_a^c q_a^d = \delta_a^c.
 \end{aligned}
 \tag{1.3}$$

Ввиду того, что матрицы (p_b^a) и (q_c^b) невырожденные и являются взаимно обратными, имеем

$$p_a^d q_d^c = \delta_a^c. \tag{1.4}$$

Законы преобразований коэффициентов аффинной связности и тензоров вторых квадратичных форм имеют вид

$$\bar{\Gamma}_{ij}^l = \Gamma_{ij}^l - t_a^l p_c^a b_{ij}^c \tag{1.5}$$

$$\bar{b}_{ij}^a = b_{ij}^a; \tag{1.6}$$

$$\bar{b}_{ij}^c = p_c^a b_{ij}^a. \tag{1.7}$$

Закон преобразования основных тензоров запишется в виде

$$\bar{g}^{ij} = g^{ij} + 2p_c^a (t_a^h \lambda_{h,d}^c \mu^d \mu^j - \mu^{(l} t_a^{j)}); \tag{1.8}$$

$$\bar{c}^{ij} = g^{ij} - 2p_c^a (t_a^h \lambda_{h,d}^c \mu^d \mu^j - \mu^{(l} t_a^{j)}) + \sum_a p_c^a p_d^a \mu^l \mu^j. \tag{1.9}$$

2. *Инвариантное оснащение* V_m^1 . Рассмотрим изотропные поверхности, ранг метрического тензора которых равен $(m - 1)$. Оказывается, что в случаях таких поверхностей можно осуществлять инвариантное оснащение таким же способом, как и в случае изотропных гиперповерхностей (3).

Определение: изотропную поверхность V_m^1 будем называть а) регулярной, если $\text{ранг } (b_{ij}) = (m - 1)$, и б) нерегулярной, если $\text{ранг } (b_{ij}) = m - 1 - k, k > 0$.

Аналогичным образом определяются тензор $\overset{a}{b}{}^{ij}$, скаляры σ и ρ и производится конкретный выбор — „нормирование“ изотропного вектора нормали $\overset{a}{\mu}{}^\alpha = \frac{1}{\sigma} \mu^\alpha$.

С помощью скаляра ρ , который является инвариантом, однозначно, инвариантным образом определяется вектор $\overset{a}{n}{}^\alpha$ из уравнений

$$\text{а) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{y}{}^\beta = \lambda_i; \quad \text{б) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{n}{}^\beta = 0; \quad (2.1)$$

$$\text{в) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{n}{}^\beta = l_a, \text{ где } l_a = \pm 1 \quad \lambda_i = \frac{\partial \rho}{\partial x^i} / \overset{a}{\mu}{}^i \frac{\partial \rho}{\partial x^i},$$

который с векторами $\overset{a}{n}{}^\alpha$ образует базис оснащающего E_{n-m} .

Укажем также и второй способ инвариантного оснащения. После конкретного выбора изотропного вектора нормали из уровней

$$\mu^k \mu_{,k}^l = \tau \mu^l \quad (2.2)$$

следует, что τ является инвариантом. Имеет место следующая

Теорема 1: Если для случая просто-регулярных V_m^1 скаляр $\tau = 0$, то уравнения

$$\begin{aligned} \text{а) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{\mu}{}^\beta y_k^{\gamma} &= 0; \\ \text{б) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{n}{}^\beta &= 0; \\ \text{в) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{n}{}^\beta &= 1; \\ \text{г) } a_{\alpha\beta} \overset{a}{n}{}^\alpha \overset{a}{\mu}{}^\beta &= 1. \end{aligned} \quad (2.3)$$

однозначно определяют вектор $\overset{a}{n}{}^\alpha$, который с векторами $\overset{a}{\mu}{}^\alpha$ образует базис оснащающего E_{n-m} .

Решить задачу инвариантного оснащения $V_m^p (p > 1)$ таким способом, как для V_m^1 , не удастся, так как

$$\overset{c}{\mu}{}^i \overset{a}{b}{}_{ij} \neq 0, \quad a \neq c$$

и скаляр σ — не является инвариантом.

В заключение автор выражает искреннюю благодарность профессору А. З. Петрову за ценные замечания.

Ереванский государственный
университет

Ն. Գ. ԳԱԼՍՅԱՆ

Իզոտրոպ մակերեկույթների մի դասի ինվարիանտ հագեցումը

Այս հոդվածը, ըստ էության, հանդիսանում է (¹) աշխատության շարունակությունը, որտեղ դիտարկվում էր n -իմանյան V_n տարածության իզոտրոպ V_m^p մակերեկույթները, որոնց մետրիկական տենզորի n -անգր փոքր էր m -ից: V_m^p -ի ոչ ինվարիանտ հագեցման միջոցով որոշված էին մակածված կապակցության գործակիցները, երկրորդ տենզորները, ներմուծված էր վերսոր, որը կարևոր դեր է խաղում մակերեկույթների երկրաչափության մեջ:

Այս հոդվածում դիտարկվում է հագեցման ձևափոխությունը: Արտածվում է հիմնական տենզորների ձևափոխության օրենքը՝ հագեցման ձևափոխման ժամանակ և նշվում է V_m^1 տարածության ինվարիանտ հագեցման երկու մեթոդ:

ЛИТЕРАТУРА — Գ Ր Ա Վ Ա Ն Ո Ւ Թ Յ Ո Ւ Ն

- ¹ Н. Г. Галстян, Сб. «Гравитация и теория относительности», вып. 4—5, изд. КГУ, 1968. ² Н. Г. Галстян, ДАН Арм. ССР, т. XLIX, № 4 (1969). ³ Н. Г. Галстян, ДАН Арм. ССР, т. L, № 3 (1970). ⁴ Н. Г. Галстян, ДАН Арм. ССР, т. L, № 5 (1970). ⁵ А. Е. Либер, Труды семинара по векторному и тензорному анализу, вып. 13, М., 407—446, 1968. ⁶ В. А. Атанасян, ДАН СССР, 98, 15, 701—704 (1954).